

Nuova sfida per la tecnologia dei veicoli senza guidatore del VisLab: il veicolo BRAiVE affronterà un percorso misto extraurbano e urbano complesso e senza guidatore in totale autonomia sulle strade di Parma. L'evento –denominato PROUD Car Test 2013 (Public ROad Urban Driverless-Car Test 2013) - rappresenta il primo test al mondo in condizioni di traffico reale e su strade pubbliche urbane in scenari complessi (rotonde strette, strade trafficate a doppio senso, zone pedonali). Il veicolo non è telecomandato ma, al contrario, è dotato di sensori che percepiscono l'ambiente circostante; i sistemi di bordo interpretano la situazione del traffico e reagiscono di conseguenza, attivando lo sterzo e modulando la velocità in modo autonomo (senza intervento umano).

---

L'esperimento, realizzato da Università di Parma – Dipartimento di Ingegneria dell'Informazione, VisLab e DISS (Centro Universitario di Ricerca Avanzata per la Sicurezza Stradale), è stato possibile grazie alla collaborazione di Direzione Centrale della Motorizzazione Italiana, Ministero dell'Interno - Polizia Stradale, ANAS, Comune di Parma, Polizia Municipale e Camera di Commercio di Parma.

Le caratteristiche principali dei prototipi sviluppati dal VisLab sono:

- l'utilizzo di sensori a basso costo (principalmente microtelecamere)
- integrazione molto spinta (i sensori sono quasi invisibili e ben integrati nella sagoma del veicolo).

Altri veicoli automatici sviluppati da altri centri di ricerca sono basati su tecnologie diverse, come ad esempio radar o sistemi laser molto performanti che richiedono tuttavia un posizionamento fortemente invasivo sul tetto del veicolo.

Il progetto del veicolo BRAiVE è iniziato nel 2008 e la realizzazione è terminata a metà 2009, quando il veicolo è stato trasportato a Xi'an, Cina, per la presentazione ufficiale alla conferenza mondiale sui veicoli intelligenti, IEEE Intelligent Vehicles Symposium 2009. I finanziamenti, sia per l'acquisto di attrezzature che per la copertura dei costi di personale, nonché per la sperimentazione estensiva, sono giunti in prevalenza da ERC (European Research Council) grazie a un grant prestigioso (Advanced Grant) ottenuto dal prof. Alberto Broggi e dalla Fondazione Cassa di Risparmio di Parma. Molti partner, in prevalenza stranieri, si sono in seguito aggiunti al progetto.

Venerdì 12 luglio 2013, oltre alla dimostrazione delle capacità del veicolo BRAiVE, verrà presentato il nuovo veicolo autonomo del VisLab, la cui installazione sarà ultimata entro la fine del 2013 e che avrà caratteristiche uniche e assolutamente innovative. Il progetto è avvenuto grazie a finanziamenti della Rete Alta Tecnologia della Regione Emilia Romagna, all'interno del progetto dei Tecnopoli, di cui il gruppo VisLab fa parte. Nuovi partner internazionali si sono aggiunti al progetto e lo promuoveranno internazionalmente a breve.

Il nuovo veicolo verrà usato nell'immediato futuro per proseguire la ricerca nel campo dei veicoli senza guidatore e della mobilità del futuro.

La conferenza stampa e la tavola rotonda si svolgeranno alle ore 12 di venerdì 12 luglio presso la Camera di Commercio di Parma, Via Verdi 2.